PAT-NO:

JP359081532A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 59081532 A

TITLE:

ABNORMALITY DIAGNOSING

DEVICE FOR DIAPHRAGM COUPLING OF

SHAFT SYSTEM

PUBN-DATE:

May 11, 1984

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

HARAGUCHI, MOTONARI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

HITACHI LTD

N/A

APPL-NO: JP57191916

APPL-DATE: November 2, 1982

INT-CL (IPC): G01M019/00, F01D025/00 , G01B021/16

US-CL-CURRENT: 33/501

ABSTRACT:

PURPOSE: To diagnose abnormality of the diaphragm of a diaphragm coupling

Rest Available Copy

2/28/06, EAST Version: 2.0.3.0

accurately, and to control the operation condition of respective equipments of a shaft system and improve the safety of the shaft system, by providing a detecting means at a gap part formed between the diaphragm and the coupling.

CONSTITUTION: The detecting means 103 which detects the amount of variation due to the displacement of the diaphragm 14 is provided at the gap part 32 between the diaphragm 14 of the diaphragm coupling 102 and a coupling base 11. The detecting means 103 consists of a displacement gauge 21 which measures the relative axial displacement between the diaphragm 14 and coupling boss 11 and a transmitter 22. A displacement signal is inputted to a comparative judging means 105 through an arithmetic means 104, and compared with a predetermined value; and an operation control means 106 performs operation control, such as a load decrease, rotating speed decrease, and turbine tripping, over respective equipments. The amount of variation at the gap part 32 is detected directly, so the resonance state of the diaphragm 14 is detected accurately and speedily.

COPYRIGHT: (C) 1984, JPO&Japio

(19 日本国特許庁 (JP)

⑪特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭59-81532

Int. Cl.³

識別記号

庁内整理番号

羽公開 昭和59年(1984)5月11日

G 01 M 19/00 F 01 D 25/00

G 01 B 21/16

6611—2G 6827—3G 7119—2 F

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 8 頁)

⊗軸系におけるダイヤフラムカップリングの異常診断装置

20特

願 昭57-191916

❷出

願 昭57(1982)11月2日

⑩発 明 者 原口元成

日立市幸町3丁目1番1号株式 会社日立製作所日立工場内

勿出 願 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区丸の内1丁目5

番1号

個代 理 人 弁理士 秋本正実

明知智

発明の名称 軸系におけるダイヤフラムカップ リングの異常診断装置

特許調求の範囲

1. 各種機器を有する軸系のカップリング間に跨 設され、上記カツブリング側面と微少空間を形成 する間隣部を距てて相対向するダイヤフラムを有 する軸系におけるダイヤフラムカツブリンクの異 常診断装置において、上記ダイヤフラムの変位に より、上記間隙部に生ずる変化値を検出する検出 手段と、上記変化値と予め設定された設定値とを 比較、判断する比較および判断手段と、上記変化 値を上記比較および判断手段に係合するための頂 算手段と、上記比較および判断手段による結果に 基づき上記軸系の各種機器の運転条件を制御する 運転制御手段を備えたことを特徴とする軸系にお けるダイヤフラムカツプリングの異常診断装置。 2. 上記変化値が、上記カップリング側面とダイ ャフラムとの間の相対軸方向変位であることを特 敬とする特許的求の範囲第1項記載の軸系におけ るダイヤフラムカツプリングの異常診断获置。

- 3. 上記変化値が、上記間際部内の圧力変動値で あることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載 の軸系におけるダイヤフラムカップリングの異常 診断装置。
- 4. 上配変化値が、上配間際部に生ずる圧力変動 値を音の変動値に変換させたものであることを特 敬とする特許訓求の範囲第1項配戦の軸系におけ るダイヤフラムカップリングの異常診断装置。
- 5. 上記変化値が、上記間際部に生ずる温度変化 値であることを特徴とする特許耐求の範囲第1項 記載の軸系におけるダイヤフラムカップリングの 異常診断装置。
- 6、上記演算手段が、上記検出手段による相対軸方向変位、圧力変動値やよび音の変動値等の変化値を上記カップリングとダイヤフラムとの間の相対振動振幅に変換すべく演算するものであることを特徴とする特許請求の範囲第2項、第3項をよび第4項の内いずれか一つの項に記載の軸系におけるダイヤフラムカップリングの異常診断装置。

7. 上記快出手段による相対軸方向変位、圧力変 動概および音の変動磁等の変化量が、上記軸系の ダイヤフラムカップリングの回転数と対応せしめ て検出されたものであることを特徴とする特許請 求の範囲第2項、第3項および第4項の内いずれ か一つの項に記載の軸系におけるダイヤフラムカ ップリングの異常診断装置。

8.上記設定値が、上記軸系の異常を警告する警 報値又は軸系の安全を保持する許容値であること を特象とする特許耐水の範囲第1項記載の軸系に おけるダイヤフラムカップリングの異常診断装置。 9.上記選転制御手段が、上記軸系の各種機器の 負荷ダウン、回転数ダウンおよびタービントリッ ブ等の選転条件制御を行うものであることを特徴 とする特許研水の範囲第1項記載の軸系における ダイヤフラムカップリングの異常診断装置。

発明の詳細な説明 (発明の利用分野)

本発明は、軸系におけるダイヤフラムカップリングの異常診断装置に係り、特に、圧縮機、ガス

いる。ダイヤフラムカップリングの上記ダイヤフ ラムには、運転中、引張、圧縮および曲げ等の種 種の応力が作用する。又、ダイヤフラムが運転中 共振し、激しく振動する場合が生する。との作用 力および共振により、ダイヤフラムが破損する場 合が生じ、上記ダイヤフラムカップリングが飛教 する結果をまれき、極めて危険のものとなる。と のため、従来よりとの予防のための異常診断装置 が採用されていた。その装置の1つとして、ダイ ヤフラムに歪ゲージ等の応力測定手段を直接装着 するもの、ダイヤフラムカップリングのシヤフト 部に歪ゲージを装着するもの、ダイヤフラムカツ ブリングが跨設されている軸系のカップリング側 の変位を計測するもの等によりダイヤフラムカツ ブリングの振動状態を監視するものが採用されて いる。しかし、いずれもダイヤフラムの異常を正 確かつ直接に判断するととが困難であり、特にダ イヤフラムの共振状態を判断するととが困難であ る欠点を有していた。

すなわち、第1図に示す如く、複合サイクルブ

タービン、発電機および蒸気タービンからなる各 組機器を一軸上に配置した複合サイクルブラント の軸間に設けられたダイヤフラムカップリングの 異常を診断し、上配各機器の運転条件を制御する 糖系におけるダイヤフラムカップリングの異常診 断装置に関する。

〔従米技術〕

高効率でかつ、ピークロードに対して応答し得る発電ブラントとしては、圧縮機、ガスタービン 発電機 および 熱気 タービンからなる 各種機器を一軸上に配置した複合サイクルブラントが有効のものとして従来より採用されている。 この複合サイクルブラントの運転時に、上配各般器のケーシング およびロータ 軸等が熱膨脱し、その伸び差をなたり上配機器間が詰り、各機器間の軸部に大きな応力が生ずる。この応力の発生を防止するためにより上配機器間に可撓接手が設けられ、この撓みにより上配応力を吸収している。この可機継手としてダイヤフラムを有するダイヤフラムカップリングが複合サイクルブラント等の軸系には採用されて

ラント100は圧縮機1、ガスターピン2、発電 機 3 および蒸気ターピン 4 を 1 つの軸 1 0 1 上に ラジアル軸受9に支承され直列に配置したものか ら構成されている。圧熱検1の一端側にはスラス ト軸受A7が設けられ、との方向の熱膨膜を規制 している。圧縮機1の他端偶にはガスターピン2 が一端側が連結され、ガスターピン2の他端側に はスラスト軸受B5を介し、発電機3の一端側が 連結されている。従つて、圧縮機1、ガスターヒ ン2 および発性機3 は、スラスト軸受A7を起点 として、発電機3の他端網、すなわち、蒸気ター ピン4の一端側に向つて熱彫脹することになる。 との熱膨脹による伸びは、 ガスターピン2 が高温 のため、冷機状態から定常運転までの間に30 m/mないし45m/m程度に達する。従つて、 発電機3の他端側と蒸気ターピン4の一端倒との 間にこの伸びを吸収する吸収手段および上記伸び の蒸気タービン4側への作用を規制するスラスト 軸受C8がなければ上記伸びが直接蒸気タービン 4 に作用し蒸気タービン4 の性能保持の面に極め

て悪影響を与えることになる。この吸収手段として一般にダイヤフラムカップリング 6 が従来より 採用されている。

第2図に示す如く、ダイヤフラムカップリング
102は、上記軸受101の発電機3のロータ軸
16に嵌挿されるカップリングボス11と、 蒸気
ターピン4のロータ軸10に嵌挿されるカップリングボス11間に跨設される。 軸方向に弱いバネ
常数を有するダイヤフラム14はスリープ15の
両端側に設けられ、ダイヤフラム14の外周側は、ボルト13を介し、カップリングボス11の側面
とカップリングカバ12の側面により挟持されて
いる。又、ダイヤフラム14とカップリングボス
11の側面との間には、微少空間である間隙部
32が形成されている。

第3図(a)に示す如く、間隔上に保持されていた ダイヤフラムカップリング102は、熱影服等に よつて生ずる仲び差×を吸収し、第3図(b)に示す 如く、ダイヤフラム14は変形し、その軸方向に 圧縮され間隔L一×に保持される。又、軸心が変

ム14の異常を診断し、軸系の安全性を保持する 必要がある。このため、従来においても、各種の 異常診断装置が採用されていた。

その1つの装置として、第4図に示す如く、ダ イヤフラム14の装面に歪ゲージ17を直接取り 付け、この歪量をテレメータ方式等からなる発信 器20から発信し、図示しない受信器、演算器等 によりその応力を測定するものがある。しかし、 ダイヤフラムカツブリング102は通常3000pm 以上の高回転で回転するため、ダイヤフラム14 には極めて大きな遠心加速度が作用し、ダイヤフ ラム14の表面に歪ゲージ17を確実に接着保持 せしめることが困難である欠点を有していた。又、 同じく第4凶に示す如く、ダイヤフラムカツブリ ング102のスリープ15の外間に歪ゲージ18 を取り付け、発信器19から歪盤の検出値を発信 する装置も採用されている。又、第5四に示す如 く、ダイヤフラムカツブリング102に接合する 両側のカップリングポス11のフランジ部に軸心 方向の変位量を検出する検出器A41およびB42

位 & だけ狂つた場合には、第3図(c)に示す如く、間隔 L をほぼ保持しながらダイヤフラム 14 は振れ変形し、変位 & を吸収する(なお、明瞭な図示のため、第3図各図には中心線を一点鎖線で示すと共に、断面を示すハッチングは省略した)。又、軸系101では、上記の如く軸方向に大きな伸びが生するが、軸心の変位は通常±0.5位の小さな値である。従つて、ダイヤフラム14は軸方向剛性が極めて小さいものに形成される。

以上の如く、ダイヤフラムカップリング102 により、軸系の伸びおよび変位が吸収されるが、 上配の如く、ダイヤフラム14には、選大な伸び 差×による変位、変位 & による振れかよび高回転 に伴う遠心力等が付加され、複雑な応力が作用す る。この応力の作用により、ダイヤフラム14が 運転中に破損すると、ダイヤフラムカップリング 102が飛散するのみならず、発電機3のロータ 軸16かよび蒸気タービン4のロータ軸10まわ りの部品が破損し、これ等が飛散するような計り 知れない事故が発生する。このため、ダイヤフラ

を設けると共に、カップリングボス11の上記と 反対側のフランジ部に軸方向の変位量を測定する 検出器C40を設け、検出器A41をよびB42 の検出信号を加算器43に入力し、偏心表示器42 変位を明示すると共に、検出器C40の検出信号 を伸縮表示器45に入力し、軸方向の変位を明示 するものが採用されている。この場合運転員は、 値心表示器44をよび仲縮表示器45の表示と、 軸系に設けられた回転速度表示器46をよび負 表示器47等の表示を読み取り、自己の判断で軸 系を調節する。

第4図および第5図に示す異常診断装置は、ダイヤフラム14の異常を診断する装置としてある程度有効である。しかしながら、上記した如く、ダイヤフラム14の軸方向のパネ常数は極めて低く、軸方向の1次固有振動数は1500mmないし2000mmのものとなる。従つて、軸系がその定格回転数3000mm又は3600mmの半分で運転すると軸系の回転数が上記ダイヤフラムの固有振動数とほぼ一致する場合が生ずる。一方、軸系は定格回

特開昭59-81532(4)

転の半速附近で一時回転数を保持するため、運転中にダイヤフラム14の共振が生じ、これによりダイヤフラム14が破損する場合が発生する。上記の各装置では、このダイヤフラム14の共振状態を適確に把握することが困難である欠点を有している。

〔発明の目的〕

本発明は、上記の欠点を解決すべく創案された ものであり、その目的は、ダイヤフラムの異常を 適確に診断し、との診断結果によつて軸系各機器 の運転条件を制御して軸系の安全性を向上し、そ の信頼性を高めると共に、構造の簡便である軸系 におけるダイヤフラムカップリングの異常診断装 置を提供することにある。

〔発明の概要〕

本発明は、上記の目的を達成するために、ダイヤフラムカップリングのダイヤフラムと、これに相対向して連結するカップリングとの間に形成される間隙部に検出手段を係合せしめ、該間瞭部に 生する相対軸方向変位、圧力変動、音の変動およ

その変位信号を発信する発信器22から構成される。第7図かよび第10図に示す如く、検出手段103からの変位信号12演算手段104に入力され、たこで比較判断手段105に入力されている設定値と比較するための演算が行われる。この演算値が比較判断手段105に入力され、予め定められた設定値と比較、判断される。この比較、判断の結果、その信号が運転制御手段106に入力される。運転制御手段106は、圧縮機1、ガスタービン2、発電機3かよび蒸気タービン4の運転制御器28a,28b.28c かよび28d 等から構成され、上記信号により、これ等の機器の負荷ダウン、回転数ダウン、タービントリップ等の運転制御を行う。

以上の検出手段103は、ダイヤフラム14に 近接する間隙部32の変化量を直接検出するため、 ダイヤフラム14の上記の共振状態を適確に、か つすばやく検知でき、ダイヤフラム14の異常を すばやく診断することができる。

次に、本実施例を更に詳細に説明する。

び温度変化等の変化値を検出し、この変化値を演 算手段を介して、比較判断手段に入力せしめ、予 め定めた設定値と比較、判断し、その結果により、 軸系の各種檢器の運転条件を運転制御手段によつ て制御し、上記ダイヤフラムの共振等の異常を適 確に判断し、軸系の安全性、信頼性を向上せしめ る軸系におけるダイヤフラムカップリングの異常 診断装置を特徴としたものである。

(発明の実施例)

以下、本発明の異施例を図に基づき説明する。 まず、本奥施例の概要を説明する。

第6図, 第8図および第9図に示す如く、ダイヤフラムカップリング102のダイヤフラム14とこれに相対向して接合するカップリングポス11との間に形成される微少空間の間隙部32には、ダイヤフラム14の変位によつて間際部32に生ずる変化量を検出する検出手段103が設けられている。例えば、第6図における検出手段103は、ダイヤフラム14とカップリングポス11との相対軸方向変位を測定する変位計21と

第6図に示す如く、カップリングポス11が後 挿されるロータ軸16の上記間隙部32個の端面 には検出手段103の構成要素の1つである変位 計21がダイヤフラム14に非接触に設けられて いる。この変位計21はダイヤフラム14に近接 して設けられているため、ダイヤフラム14の変 位を直接に、かつ正確に把握することができる。 勿論、ロータ軸16も軸方向に変位するため、変 位計21はダイヤフラム14の相対 肺方向変位 計21はダイヤフラム14の相対 肺方向変位 割定することになる。ロータ軸16の端面の変位 計21の近傍には、テレメータ型の発信器22が 設けられ、変位計21による変位信号を外部に発 信する。

比較、判断手段105は、第7図に示す如く、

軸系の外部側に設けられた比較器26および判断 器27とから総成されている。

比較器26と判断器27には、予め定めた設定値が入力されている。この設定値は上記の演算器B25から出力される相対振動振幅値と同種の振動振幅値から成立する。又、設定値は上配軸系の異常を警告するための野報値又は軸系の安全を許容する許容値のいずれかが採用される。

演算器B25からの相対振動振幅値は比較器26により設定値の振幅値と比較され、その結果は判断器27に入力される。判断器27は、相対振動振幅値が上記の響報値又は許容値を越える場合に、運転制御手段106に信号を送る。

理転制御手收106の運転制御器28aは、第10図に示す如く、圧縮機28aに係合している。 又連転制御器28bはガスターピン2に、運転制御器28cは発電機3に、運転制御器28dは蒸 気ターピン4にそれぞれ係合している。これ等の 運転制御器28a等は、上記比較、判断手段105 の信号により、出力負荷をダウンしたり、入力側

ができる。すなわち圧力変動値の信号が発信器 30から発信され、第7図および第10図に示す 如く、演算手段104により相対振動振幅に変換 され、以下、同様に比較、判断手段105、運転 制御手段106に作用する。

オリフイス31は、間防部32内の空気を絞りながらスリーブ31内に逃がし、上配圧力変動値をより正確に測定し得るようにするためのものである。

又、第8図に示す如く、圧力変動値は間険部A33の圧力変動からも同様に求められる。すなわち、外周側をダイヤフラム14の外周側に接合してなるダイヤフラムカバ12の内周側を、スリーブ15の外周部に微少の空気通路34を介して近接せしめると、ダイヤフラムカバ12とダイヤフラム14との間にも間際部A33が形成される。この間酸部A33の圧力変動値を上記と同様に検出するととにより同一の効果を上げることができる。

第9凶は、更に別の呉施例を示すもので、検出

を絞つて回転数をダウンしたり、タービントリップ、又機器の停止等を行ない、ダイヤフラム14 の異常を回避せしめるべく作用する。

なお、上記の振動振幅値の許容値については、 ダイヤフラム14の疲労限応力に安全率を加味し、 更に、他の軸心の変位、遠心力による応力、仲び 差による応力等を考慮して決められる。

第8図は別の契施例で、検出手段103として 間際部32の圧力変動を検出する手段を採用した ものである。すなわち、第6図の変位計21が設 けられたほぼ同一位置に圧力センサ29が設けられ、その近傍には発信器30が設けられている。 又、ダイヤフラム14が取付けられるスリープ 15の間隙部32側の端部は蓋48により閉止さ れると共に、蓋48にはスリープ15の内部と間 隙部32に連通するオリフィス31が形成される。

ダイヤフラム 1 4 が振動すると間際部 3 2 の圧力が変動する。従つて、この圧力変動値を圧力センサ 2 9 により 測定することにより、上配と同様にダイヤフラム 1 4 の相対振動振幅を求めること

手段103として音の変動を検出するものである。 スリープ15の端部を閉止する蓋48A内には

以上の他、図に明示してないが検出手段103 として上記の間瞭部32、間際部A33等の温度 変化を検出し、ダイヤフラム14の異常を診断す

特別昭59- 81532(6)

る手段も挙げられる。すなわち、ダイヤフラム 14の姿位により、その周辺の空気温度が上昇す る。この温度変化を温度センサ等によつて検出す ることにより行われる。この場合、演算手段104 は特に必要とせず、上昇温度値により運転制御手 致106をただちに制御するものであつてもよい。

次に、第11図に示す如く、横軸に軸系の回転数 Nをとり、凝軸に振動振幅 Dをとると、振動振幅 Dのビストグラムが求められ、ダイヤフラム 14の固有振動数に相当する回転数 Nの点 Pで最数 Nの大小側に向つて振動振幅は破少して行く。 との関係を用い、第12図に示す如く、比較、制断手段105の比較器26に回転数 Nを回転数 Sと比較器 26に入力 させる。計画版数 振幅 演算器 38 と比較器 26に入力 させる。比較器 26に入力する。比較器 26に入力する。比較器 26に入力する。比較器 26に入力する。比較器 26に入力

第1図は母サイクルブラントの構成図、第2 図はダイヤフラムカップリングの構成を示す断面 図、第3図(個ないしに)はダイヤフラムカップリン グの動作を示す説明図、第4図は従来技術を示す 新視図、第5図は同じく従来技術を示す断面図と 构成図、第6図は本発明一実施例を示す断面図、 第7図は一実施例の動作を説明するプロック緑図、 第8図および第9図は本発明の他の実施例を示す 断面図、第10図は実施例の軸系制御を説明する 構成図、第11図は軸系の回転数と振動振幅との 関係を示す製図、第12図は実施例の動作を説明 するプロック級図である。

1…圧縮機、2…ガスタービン、3…発電機、4 …蒸気タービン、6,102…ダイヤフラムカツ ブリング、10,16…ロータ軸、12…カップ リングカバ、13…ボルト、14…ダイヤフラム、 15…スリーブ、21…変位計、22…発信器、 23…受信器、24…演算器A、25…演算器B、 26…比較器、27…判断器、28a,28b, 28c,28d…運転倒御器、29…圧力センサ、 25から入力した振動振幅値と、その朝系回転数 における計画上の振動振幅値とを比較し、その結 果を判断器に入力する。

以上により、回転数に応じてカップリングの異常診断が可能となり、異常診断の精度をより向上せしめることができる。更に又、複算器B26に 関放数分析機能を付加せしめ、回転数ごとに実測された振動振幅値と計画振動振幅演算器38による計画上の振動振幅値を比較器26により比較し異常診断すると共に、異常振幅の発生している回転数があれば警報を発し、運転制御手段106により軸系の運転制御を行う。これにより、異常診断の精度を更に向上することができる。

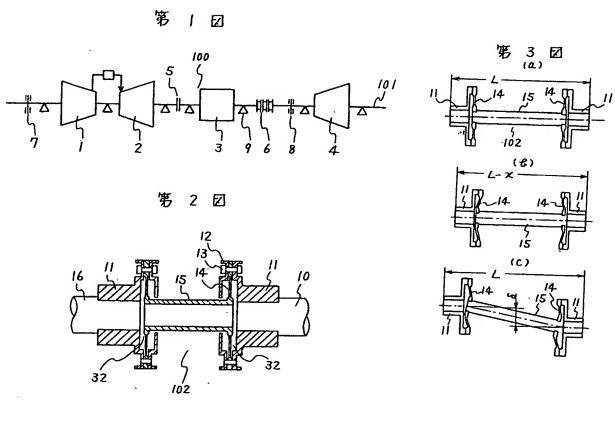
〔発明の効果〕

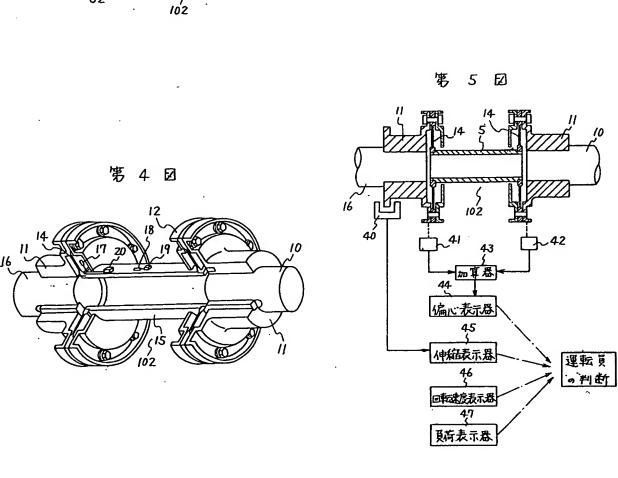
以上の改明によつて明らかの如く、本発明によれば、ダイヤフラムの異常を適確に診断し、この 診断結果によつて軸系の選転を制御し、軸系の安 全性と信頼上を向上し得ると共に、構造が簡便で 安価である効果が上げられる。

凶面の簡単な説明.

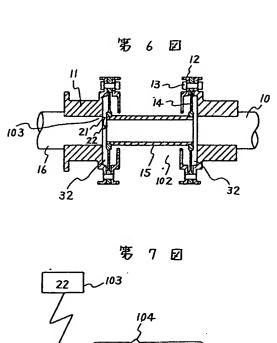
30…発信器、31…オリフイス、32…間際部、33…間際部A、34…空気通路、35…音波発生器、36…外部マイク、37…回転計、38…計画撮動振幅演算器、48,48A…益、49,50…通路、51…空気室、103…検出手段、104…演算手发、105…比較、判断手段、106…運転制即手段。

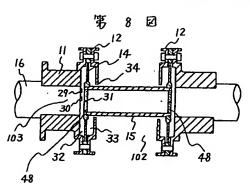
代理人 弁理士 秋本正実

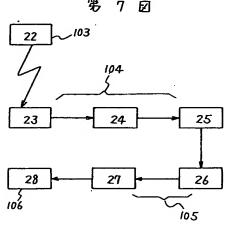


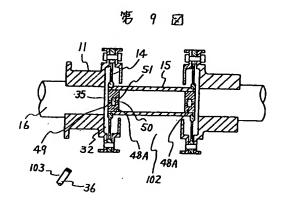


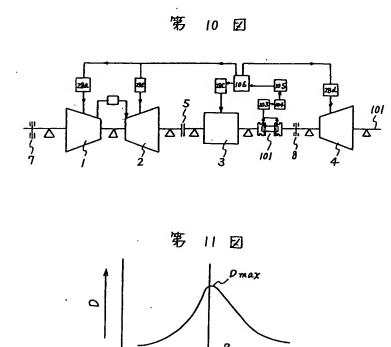
特開昭59-81532(8)

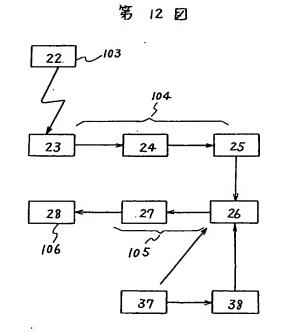












This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER: ____

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.